

TRAVELLING BODY AUTOMATIC LOCKING DEVICE AND TRAVELLING BODY CONDITION CONTROLLER

Publication number: JP2001140517

Publication date: 2001-05-22

Inventor: OKADA HIROKI

Applicant: TOYOTA MOTOR CORP

Classification:

- international: E05B49/00; B60R25/00; E05B65/20; G07C9/00; H04Q9/00; H04Q9/14; E05B49/00; B60R25/00; E05B65/20; G07C9/00; H04Q9/00; H04Q9/14; (IPC1-7): E05B49/00; E05B65/20; H04Q9/00

- European: B60R25/00; G07C9/00E4

Application number: JP20000141404 20000515

Priority number(s): JP20000141404 20000515; JP19990241357 19990827

Also published as:

EP1079053 (A2)

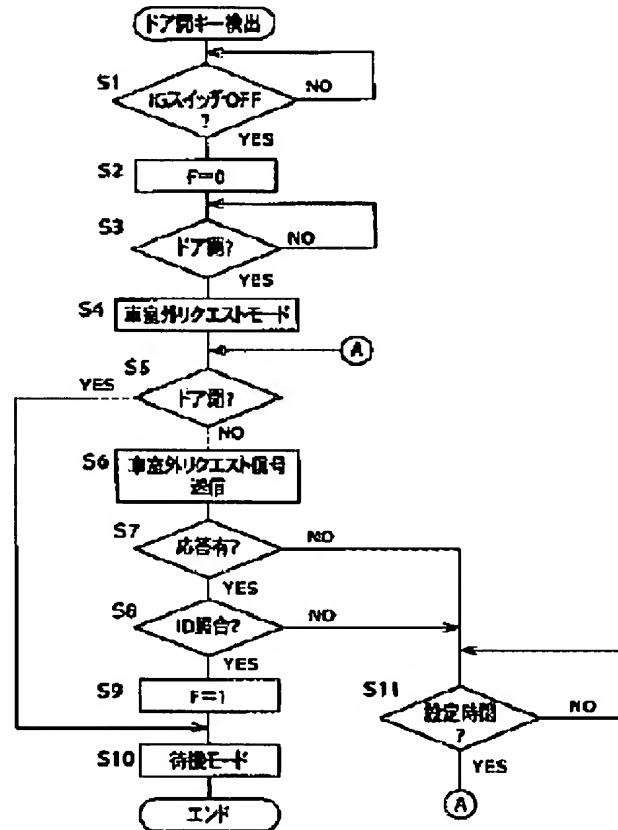
US6476517 (B1)

EP1079053 (A3)

[Report a data error here](#)

Abstract of JP2001140517

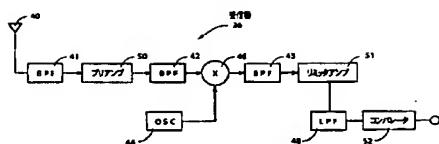
PROBLEM TO BE SOLVED: To improve the reliability of a travelling body automatic locking device. **SOLUTION:** When a door on a driver's seat side is put in an open condition (S3: YES), a discrimination signal demand signal is sent (S6). Whether a discrimination signal sent from a portable machine is received or not (S7) and whether discrimination information corresponding to the received discrimination signal agrees with discrimination information of a vehicle itself or not (S8) are judged in a receiver. When the discrimination information agree each other, a flag is set (S9). When the flag is set, a door is locked even if the discrimination information agree each other at the time of closing. That is, the door is locked even if the discrimination information do not agree each other at the time of closing due to driver's throwing away the door to improve the reliability of a travelling body automatic locking device.



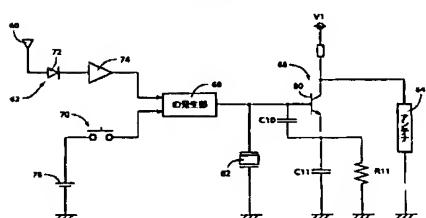
Data supplied from the esp@cenet database - Worldwide

表の運動時間は移動体の筋肉の筋電図の潜伏時間と合わせた合計において、前記出歩出歩出時間は潜伏時間によって、前記加減歩幅内に潜伏時間がないと歩出されたときに、前記動力潜伏時間と五秒を絶対値にすると出歩出時間は不適合潜伏時間とを含む。(1) 早いなし(1)のいずれかに(2)記載の移動体の自動化装置(請求項1)。追歩出歩出時間の運信において別途開票用印字は省略すれば、追歩出歩出時間の運信において歩出時間と歩幅をもたらした場合においても、動力潜伏時間は潜伏時間によってされることとなる。追歩出歩出時間は(1)～(1)の項に記載のように、追歩出歩出時間の運信において携帯機がないう方が歩出された場合に、直ちに、動力潜伏時間と運信潜伏時間に係るものであっても、必ず定められた条件が満たされた場合は潜伏時間に係るものであっても、条件に該当する場合に潜伏時間に係るものであっても、条件に該当する場合において、追歩出歩出時間の運信における携帯機の有無の場合は、(2)～(1)の項に記載の潜伏時間と運信潜伏時間において行われる操作であると考えても、該当運信潜伏時間に係る操作を行われる操作であると考えても、該当運信潜伏時間に係る操作を行われる以前に行われる操作であると考えることもできる。

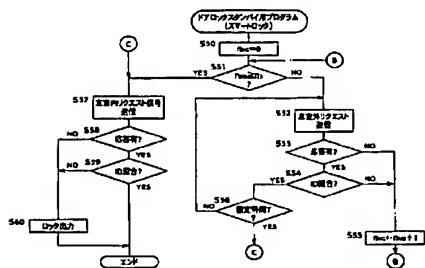
〔四四〕



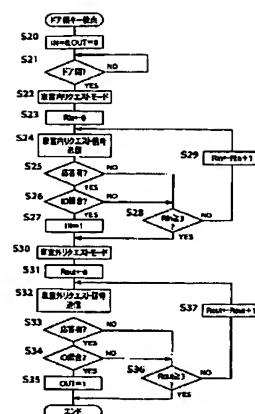
〔图5〕



〔四四〕



[图7]



〔四九〕

131

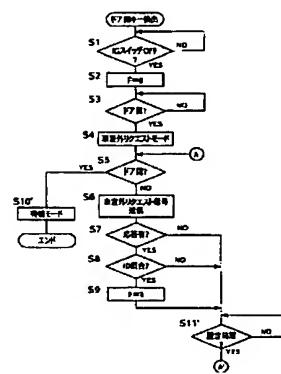
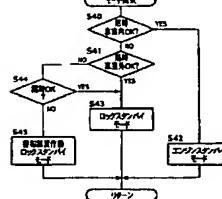
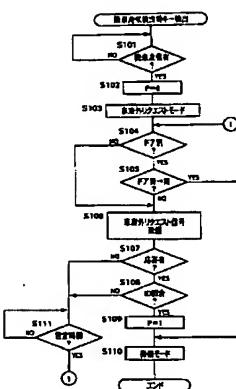


図10



(13)

【圖 1-2】



フロントページの読みき

F ターム(参考) 2E250 AA21 8B08 BB12 BB35 0006
 FF24 FF27 FF36 1102 1101
 1104 1001 1103 5501 5502
 5504 5511 1104 1104 1102
 1100
 5K04 AA06 BA02 BASS 1101 1101
 1116 1101 1106